

Сведения о ведущей организации
по диссертационной работе Мутина Дениса Игоревича на тему
«Исследование и разработка автоматизированных информационных распределенных систем управления производственными процессами медицинских комплексов» по специальности 05.13.01 – Системный анализ, управление и обработка информации, представленной на соискание ученой степени доктора технических наук

Полное наименование организации	Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Санкт-Петербургский государственный электротехнический университет «ЛЭТИ» имени В.И. Ульянова (Ленина)»
Сокращенное наименование организации	ФГАОУ ВО СПбГЭТУ (ЛЭТИ)
Ведомственная принадлежность	Министерство образования и науки РФ
Почтовый адрес	197376, Россия, Санкт-Петербург, улица Профессора Попова, дом 5
Веб-сайт	http://www.eltech.ru/
Телефон	(812)234-6818
Адрес электронной почты	ndpol@mail.ru
Список основных публикаций работников структурного подразделения, составляющего отзыв, за последние пять лет по теме диссертации (не более 15 публикаций).	<ol style="list-style-type: none"> 1. Б.Р. Андриевский, Н.Д. Поляхов, В.В. Путов, В.Н. Шелудько Адаптивное управление роботизированными подвижными объектами// Известия СПбГЭТУ «ЛЭТИ». СПб.: 2016. – Вып. 5. – С.61-78. 2. Нгуен Вьет Фьонг, Нгуен Тиен Тханг, В.В. Путов, Чан Куок Тоан Сравнительное исследование адаптивных систем по состоянию и по выходу в управлении летательным аппаратом»// Известия СПбГЭТУ «ЛЭТИ». СПб.: 2016. – Вып. 4. – С.41-45. 3. К. В. Игнатъев, А. В. Путов, М. М. Копычев, В. В. Путов, Н.А. Русяев Нечеткая система автономного управления движением робота с компьютерным зрением и всенаправленными колесами// Известия СПбГЭТУ «ЛЭТИ». СПб.: 2016. – Вып. 1. – С.38-42. 4. М.М. Копычев, В.В. Путов, А.В. Путов, К.В. Игнатъев Система управления роботами на подвижном основании// Известия СПбГЭТУ «ЛЭТИ». СПб.: 2015. – Вып. 5. – С.55-61. 5. В.В. Путов, В.Н. Шелудько, А.В. Путов, К.В. Игнатъев, М.М. Копычев, Н.А. Русяев Аналитический и интеллектуальный подходы в построении адаптивных систем управления и нелинейными электромеханическими объектами с упругими деформациями // Известия СПбГЭТУ «ЛЭТИ». СПб.: 2014. – Вып. 8. – С. 43-52.

6. В.В. Путов, А.В. Путов, Игнатъев К.В., Копычев М.М., Нгуен Тиен Тханг О работоспособности адаптивных систем управления нелинейными механическими объектами, построенными по их упрощенным моделям с мажорирующими функциями // Известия СПбГЭТУ «ЛЭТИ». СПб.: 2014. – Вып.7. – С.56-61.
7. Путов В.В. Путов А.В., Андриевский Б.Р. Управление торможением транспортных колес с электромеханическими двигателями // Мехатроника, автоматизация и управление № 3.- 2014.- С. 33– 42.
8. В.В. Путов, А.В. Путов, Игнатъев К.В., Русяев Н.А. Упрощенные адаптивные системы управления нелинейными многостепенными механическими объектами, построенные по методу вычисленного момента// Известия СПбГЭТУ «ЛЭТИ». СПб.: 2014. – Вып.3. – С.54-59.
9. Поляхов Н.Д., Ха Ань Туан. Адаптивное управление синхронным генератором на основе безынерционного параметрического алгоритма адаптации // «Электричество» 2014, № 4. С. 47-52.
10. В.В. Путов, В.В. Лебедев, А.В. Путов Адаптивные системы управления многостепенными жесткими нелинейными механическими объектами, построенные по их упрощенным моделям с мажорирующими функциями //Известия СПбГЭТУ «ЛЭТИ». СПб.: 2013. – Вып.10. – С.49-55.
11. В.В. Путов, И.Г. Полушин, В.В. Лебедев, А.В. Путов Обобщение метода мажорирующих функций в задачах адаптивного управления нелинейными динамическими объектами //Известия СПбГЭТУ «ЛЭТИ». СПб.: 2013. – Вып.8. – С.85-94.
12. В.В. Путов, В.Н. Шелудько, А.В. Путов Методы и средства контроля состояния аэродромных и автодорожных покрытий (часть 1). СПб.: Изд-во СПбГЭТУ «ЛЭТИ», 2013. 240 с. (монография)
13. Sheludko, V.N., Putov, V.V., Stotckaia, A.D. Educational, scientific and innovative potential mood of the control systems department in the knowledge area of mechatronics & robotics (2015) 2015 4th Forum Strategic Partnership of Universities and Enterprises of Hi-Tech Branches (Science. Education.Innovation), art. no. 7388237, pp. 11-13. DOI: 10.1109/IVForum.2015.7388237
14. V. Putov, A. Putov, V. Kazakov, T. Rusyaeva, M. Kopichev On Improving the Efficiency of Methods and Technical Solutions of Prelanding Air Field Coatings Frictional Properties Control // Proceedings of the 2015 IEEE North West Russia Section Young Researchers in Electrical and Electronic Engineering Conference (2015 ElConRusNW). February 2-4, 2015.ISBN 978-1-4799-

7305-7. p.p.235-240.

15. V. Putov, A. Putov, K. Ignatiev, A Stotckaia, E.Druian On the Efficiency of Adaptive Control Systems of Nonlinear Control Object with the Uncertainties and Incomplete Measuring //Proceedings of the 2015 IEEE North West Russia Section Young Researchers in Electrical and Electronic Engineering Conference (2015 ElConRusNW). February 2-4, 2015.ISBN 978-1-4799-7305-7. p.p.244-248.

Председатель
диссертационного совета Д217.047.01,
д.т.н., профессор

_____ Болнокин В. Е.

Ученый секретарь
диссертационного совета Д217.047.01,
д.т.н., с.н.с.

_____ Варламов О. О.